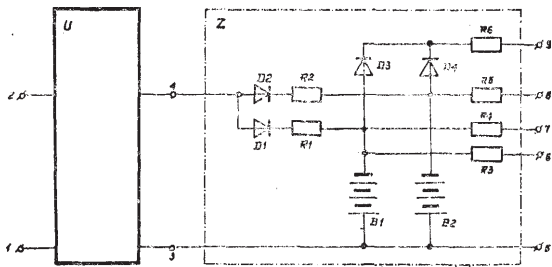


Zasilacz składa się z układu ładowania (U) i zespołu baterii akumulatorów (Z) zawierającego co najmniej dwie baterie akumulatorów (B1, B2), które jednym wspólnym biegunem są połączone z zaciskiem wyjściowym (3) układu ładowania (U) i równocześnie ze wspólnym zaciskiem wyjściowym (5) zespołu baterii akumulatorów (Z). Drugie bieguny poszczególnych baterii akumulatorów (B1, B2) są połączone odpowiednio poprzez rezystory (R1, R2) i diody (D1, D2) z zaciskiem wyjściowym (4) układu ładowania (U) i równocześnie poprzez diody (D3, D4) i rezystor (R3) są połączone z zaciskiem wyjściowym mocy (9) zasilacza. (1 zastrzeżenie)



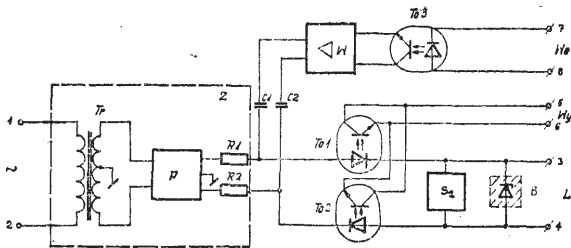
H02J P. 219747 19.11.1979

Ośrodek Badawczo-Rozwojowy Systemów Mechanizacji Elektrotechniki i Automatyki Górniczej, Katowice, Polska (Roman Giel, Zdzisław Karolczak, Jan Krośniak, Wojciech Kwiatkowski, Eryk Penkała, Andrzej Rej, Marek Bełza).

Układ liniowy dla iskrobezpiecznych urządzeń teletransmisyjnych

Wynalazek rozwiązuje zagadnienie opracowania układu umożliwiającego zwiększenie użytecznej wartości iskrobezpiecznej energii zdalnego zasilania z jednoczesną galwaniczną separacją linii transmisyjnej od nieiskrobezpiecznych podzespółów stacji centralnej oraz dwukierunkową transmisją sygnałów w bardzo szerokim paśmie częstotliwości.

Układ składa się z transformatora (Tr), prostownika (P) i rezystorów (R1, R2) tworzących zasilacz (Z), do którego zacisków wyjściowych są podłączone szeregowo diody odbiorczych transoptorów (To1, To2) i równoległy stabilizator (S1) napięcia, zbocznikowany barierą ochronną (B) zbudowaną z diod Zenera. Zaciski wejściowe (7, 8) układu są połączone poprzez transoptor nadawczy (To3), wzmacniacz nadawczy (W) i kondensatory sprzęgające (C1, C2) z zaciskami wyjściowymi zasilacza (Z). Układ liniowy dla iskrobezpiecznych urządzeń teletransmisyjnych jest przeznaczony do pracy w systemie przewodowej transmisji sygnałów, złożonych z nieiskrobezpiecznej stacji centralnej oraz iskrobezpiecznych stacji lokalnych zasilanych zdalnie za pośrednictwem linii transmisyjnej. (2 zastrzeżenia)



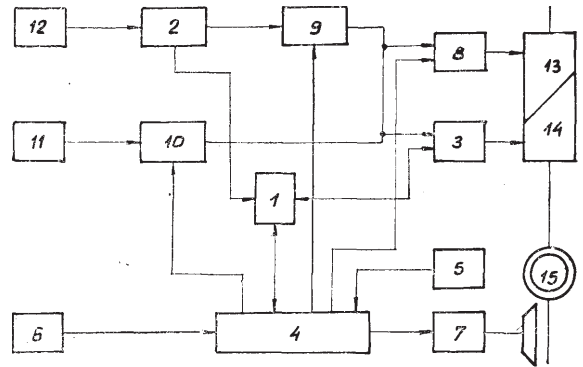
H02P P. 220671 30.11.1979 B68C

Akademia Górniczo-Hutnicza im. Stanisława Staszica, Kraków, Polska (Jan Manitus, Henryk Zygmunt, Jerzy Cholewka, Zbigniew Kulski, Norbert Hoefler, Marian Rohde, Janusz Grzegorski).

Sposób sterowania napędu dźwignicowego z **przebiennikiem** częstotliwości oraz układ sterowania napędu dźwignicowego z przebiennikiem częstotliwości

Wynalazek rozwiązuje zagadnienie opracowania sposobu i układu, umożliwiających zastosowanie przebiennika częstotliwości z silnikiem asynchronicznym zwartym do sterowania napędu dźwignicowego.

Sposób według wynalazku polega na tym, że zwalniak hamulcowy odblokowuje się tylko wtedy, gdy napęd wytworzy wstępny maksymalny moment w kierunku podnoszenia. Układ według wynalazku zawiera blok zmiany kierunku obrotów (1) połączony z zasadniczym wzorcem prędkości (2), z blokiem sterowania falownikiem (3) i z blokiem logicznym (4). Blok logiczny (4) jest połączony z dyskryminatorem zdolności manewrowej (5), z przetwornikami (6) i ze zwalnikiem hamulcowym (7) oraz z łącznikiem zasadniczego wzorca prędkości (9) i z łącznikiem wstępnego wzorca prędkości (10). Łącznik wstępnego wzorca prędkości (10), połączony jest z wstępnym wzorcem prędkości (11), oraz z blokami sterowania falownikiem i przekształtnikiem (3 i 8). Natomiast łącznik zasadniczego wzorca prędkości (9) złączony poprzez zasadniczy wzorzec prędkości (2) z wstępnymi wyłącznikami krańcowymi (12), jest połączony z blokiem sterowania falownikiem i przekształtnikiem (3 i 8). (2 zastrzeżenia)

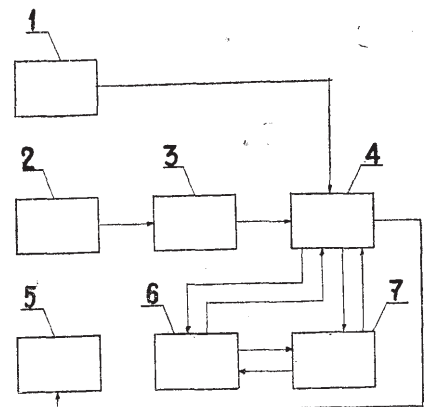


H02P P. 222003 T 12.02.1980 G05B

Huta im. gen. K. Świerczewskiego, Zawadzkie, Polska (Rudolf Grabowski, Jan Mikoszek).

Cyfrowy układ optymalizacji rozruchu silnika pierścieniowego

Wynalazek rozwiązuje zagadnienie opracowania układu cyfrowego mogącego współpracować z dowolnym silnikiem pierścieniowym i umożliwiającego opty-



Rysunek 1