

A1 (21) 383915 (22) 2007 11 29

(51) H02K 5/14 (2006.01)
H02K 11/00 (2006.01)
H01R 39/38 (2006.01)

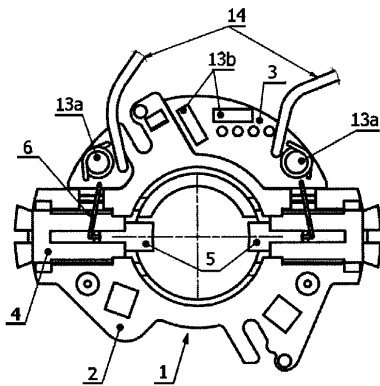
(71) Zakłady Elektrotechniki Motoryzacyjnej Sp. z o.o.,
Duszniki Zdrój

(72) Barszczowski Bogdan, Jabłoński Paweł,
Pszenciczny Zbigniew, Ząbek Arkadiusz

(54) **Szczotkotrzymacz silnika elektrycznego**

(57) Szczotkotrzymacz (1) wyposażono w korpus (2) z przewodnikami (4) szczotek oraz płytkę (3). Szczotki umieszczone są w przewodnicach (4) korpusu (2), a linki (6) szczotek oraz elementy L (13a), C (13b) układu odkłócającego i przewody zasilające (14) silnika bezpośrednio podłączono do obwodu zasilania płytki (3), połączonej rozłącznie z korpusem (2). Do połączenia tych elementów zastosowano sprężyste zaczepy korpusu (2) oraz dociskacze, których końcówki umieszczono odpowiednio w gniazdach oraz na powierzchni płytki (3).

(3 zastrzeżenia)



A1 (21) 383916 (22) 2007 11 29

(51) H02M 7/155 (2006.01)

(75) Stelmasik Zdzisław, Łódź

(54) **Zasilacz złożony do poprawy wzroku**

(57) Ujawniono zasilacz złożony, mający płytkę pilśniową z osadzonym na niej gniazdem podwójnym i puszką zamkniętą z diodami prostowniczymi, które współpracują z gniazdem podwójnym, przeznaczony do odcinkowego i nieszkodliwego dla wzroku pomieszczenia oświetlenia.

(1 zastrzeżenie)

A1 (21) 383890 (22) 2007 11 27

(51) H02P 21/14 (2006.01)
H02P 27/04 (2006.01)

(71) Akademia Górniczo-Hutnicza im. Stanisława Staszica,
Kraków

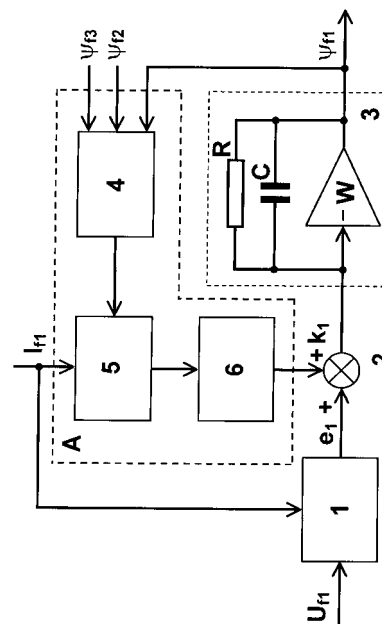
(72) Dziadecki Aleksander, Grzegorski Janusz,
Skotniczny Józef, Zarudzki Jacek

(54) **Sposób i układ do wyznaczania sygnału strumienia magnetycznego skojarzonego z fazą trójfazowej maszyny indukcyjnej**

(57) Sposób, polegający na wypracowywaniu sygnału proporcjonalnego do siły elektromotorycznej danej fazy maszyny na podstawie mierzonych uprzednio sygnałów napięcia i prądu zasilającego tę fazę maszyny, a następnie formowaniu tego sygnału za pomocą członu inercyjnego dla otrzymania sygnału proporcjonalnego do strumienia magnetycznego skojarzonego z daną fazą maszyny, charakteryzuje się tym, że sygnał (e_1) proporcjonalny do siły elektromotorycznej danej fazy maszyny, wyznaczany za pomocą bloku (1) wyznaczania siły elektromotorycznej w znany sposób dla każdej fazy maszyny oddzielnie, sumuje się za pomocą węzła sumującego

go (2) z sygnałem korygującym (k_1), wypracowanym na podstawie sygnału prądu (I_{f1}) danej fazy maszyny za pomocą bloku korygującego (A), zaś uzyskany sygnał przetwarza się w znany sposób za pomocą członu inercyjnego (3). Sygnał korygujący (k_1) kształtuje się tak, że za pomocą bloku pomiarowo-porównującego (4) wyznacza się moduł sygnału strumienia magnetycznego (Ψ_{f1}) skojarzonego z daną fazą maszyny, a otrzymywanego na wyjściu członu inercyjnego (3) oraz moduły sygnałów strumieni magnetycznych (Ψ_{f2} , Ψ_{f3}) skojarzonych z pozostałymi fazami maszyny. Następnie wielkość modułu sygnału strumienia magnetycznego (Ψ_{f1}) skojarzonego z daną fazą maszyny porównuje się z modułami sygnałów strumieni magnetycznych (Ψ_{f2} , Ψ_{f3}), skojarzonych z pozostałymi fazami maszyny, po czym za pomocą uzyskanego sygnału kluczuje się przy pomocy łącznika (5) sygnał prądu (I_{f1}) danej fazy maszyny, a na podstawie otrzymanego sygnału formuje się za pomocą członu korekcyjnego (6) sygnał korygujący (k_1) dla węzła sumującego (2). Kluczowanie pomiarowego sygnału prądu danej fazy (I_{f1}) realizuje się tak, że gdy wartość modułu sygnału strumienia magnetycznego (Ψ_{f1}) danej fazy jest mniejsza od wartości modułu któregośkolwiek z sygnałów strumienia magnetycznego (Ψ_{f2} , Ψ_{f3}), pozostałych faz maszyny, wówczas wartość sygnału korygującego (k_1) równa jest zero.

(2 zastrzeżenia)



A1 (21) 383970 (22) 2007 12 06

(51) H04L 12/00 (2006.01)

(71) InteliWISE Sp. z o.o., Warszawa

(72) Trojanowicz Marek, Strzałkowski Marcin,
Borzestowski Marek

(54) **Sposób porozumiewania się w układzie człowiek-maszyna (stanowisko multimedialne)**

(57) Przedmiotem zgłoszenia jest sposób komunikacji w systemie użytkownik - maszyna (stanowisko multimedialne), obsługiwanego przez aplikację InteliWISE, pozwalającego na zsynchronizowaną w czasie komunikację wizualną, tekstową i głosową pomiędzy maszyną a człowiekiem. W tym sposobie komunikacja z użytkownikiem ma charakter bezpośredniej rozmowy z przedstawioną na ekranie osobą - interaktywnym asystentem. System komunikacji będący przedmiotem wynalazku, dzięki odpowiedniej sekwencji filtrowania informacji uzyskiwanych od użytkownika, analizie tych informacji i przyporządkowaniu ich do odpowiedniej klasy znaczeniowej, pozwala na przygotowanie odpowiedniej odpowiedzi i zaprezentowanie jej przez interaktywnego asystenta w sposób, który sprawia wrażenie naturalnej rozmowy z użytkownikiem (np. z konsumentem). Użytkownik nie jest ograniczony w wyborze pytań, ma swobodę formułowania wypowiedzi, a za-